

Краткое руководство по подключению

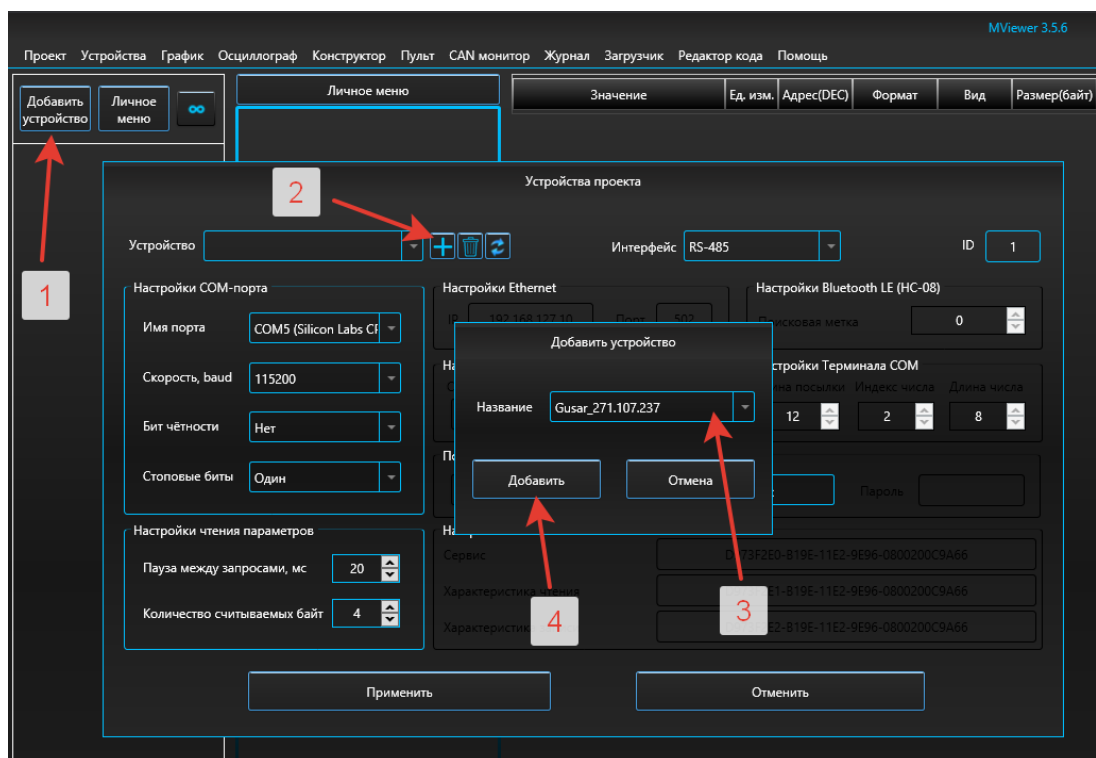
1. Установите программу M-Viewer X.X.X, следуя инструкции установки. Скачать программу можно по ссылке

http://f0363639.xsph.ru/MViewer/MViewer_Last.rar

2. Прилагаемый файл проекта Gusar_XXXX.xlsx добавьте в папку:
C:\Program Files (x86)\MViewer X.X.X\Devices

Если папки Devices не будет, ее необходимо создать.

3. Откройте M-Viewer X.X.X и добавьте проекты Gusar_XXXX как на рисунке ниже



4. Соедините привод Гусар с компьютером через преобразователь RS-485 или кабелем USB type B. Подайте питание на блок.

5. Сделайте настройки соединения как на рисунке ниже (номера на картинке соответствуют списку ниже):

5.1. Выберите нужный COM порт.

5.2. Выберите скорость соединения (при необходимости посмотреть в меню блока управления на лицевой панели, параметр **B2.1 BR MB**).

5.3. Выберите адрес устройства (при необходимости посмотреть в меню блока управления на лицевой панели, параметр **B2.0 ID MB**).

5.4. Нажмите применить.

5.5. Установите соединение (кнопка должна гореть синим).

5.6. Сделайте непрерывное обновление параметров.

5.7. Убедитесь, что есть передача данных. Внизу зеленым выведено значение качества связи в процентах.

